

## RINGKASAN

Sersan Dua M. Ali Akza Arsyad, NRP 21170207560697, Program Diploma-4 Teknik Telekomunikasi Militer Poltekad Kodiklatad TNI AD. TP 2018/2021, Februari 2022, IMPLEMENTASI PENGENALAN TARGET UNTUK MENENTUKAN KOORDINAT MUSUH MENGGUNAKAN KAMERA PESAWAT *UNMANNED AERIAL VEHICLE* (UAV) GALAK-24 DENGAN METODE *OBJECT DETECTION*. Komisi Pembimbing, Pembimbing I. Isa mahfudi S.S.T.,M. Tr.T. Pembimbing II. Kapten Arh M. Bambang Purwanto S.T., M. Tr. T.

teknologi kamera mempermudah militer dalam melakukan serangan maupun pertahanan untuk menghancurkan lawan yang diperangi, untuk itu diperlukan teknologi kamera yang dapat mendeteksi objek dan koordinat atau posisi objek tersebut, sehingga dapat membantu pasukan untuk memaksimalkan penyerangan maupun manuver dalam peperangan. Penelitian ini diharapkan dapat mengembangkan pesawat GALAK-24 yang di lengkapi kamera pendeteksi objek dan menentukan posisi koordinat musuh secara *real time* dalam membantu intelejen di medan tempur, sehingga mempermudah pengambilan keputusan dalam peperangan. Pada sistem deteksi menggunakan metode *object detection* untuk mendeteksi objek yang berada pada permukaan daratan yang dilintasi pesawat. Cara kerja dari kamera pendeteksi ini adalah menggunakan bahasa pemrograman python yang di koneksikan ke PC dan terhubung juga ke kamera, ketika pesawat melintasi wilayah musuh maka kamera akan menangkap seluruh wilayah musuh yang terdapat objek kendaraan yang direkam, target itulah yang akan informasikan untuk menghitung kekuatan musuh serta posisi musuh berada. Untuk prosedur keamanan pesawat akan di terbangkan pada ketinggian 500 (m) untuk menghindari tembakan personil musuh dan juga mengurangi bising agar tidak terdengar oleh musuh melaporkan kondisi wilayah musuh ,kekuatan musuh dalam waktu yang bersamaan dan di kirim ke operator.

Kata Kunci : Kamera Deteksi, Python, Objek Deteksi