

## RINGKASAN

Pertempuran kota merupakan sebuah pertempuran yang berlangsung di sebuah kota atau wilayah perkotaan. CQB merupakan kepanjangan dari *Close Quarter Battle*, istilah yang digunakan dalam penanggulangan teroris atau TNI mengenal dengan sebutan PJD (Pertempuran Jarak Dekat). Kendala yang dihadapi yaitu dalam proses operasi-operasi perang kota, infiltrasi maupun penyelamatan sandera dalam bangunan masih kurang efisien dan optimal. Dari permasalahan tersebut, penulis berupaya untuk mencari solusi dengan merancang sebuah unit robot yang digunakan untuk mengoptimalkan operasi-operasi perang kota, infiltrasi, dan penyelamatan dalam bangunan. Di dalam pembuatan Robot CQB tersebut terdapat beberapa bagian-bagian yang perlu untuk dijelaskan terutama pada bagian proses elevasi dan azimuth pada pistol untuk mengatur sudut yang diinginkan dengan sasaran musuh yang akan dituju berdasarkan inisialisasi dari *action camera* untuk memonitoring objek yang berada di depan robot tersebut yang nantinya dikoneksikan ke android pada user.

**Kata Kunci :** Mikrokontroler, *Joystick*, Elevasi dan Azimuth.