

RINGKASAN

Kekurangan dari robot tempur kota UAV (*unmanned automatic vehicle*) adalah robot ini tidak memiliki sistem kamera yang di mana robot tempur ini pada saat dioperasikan kurang maksimal dan pada saat robot bergerak operator penggerak robot masih terancamnya oleh musuh karena robot ini tidak dapat bergerak terlalu jauh dari operator karena masih menggunakan sistem *bluetooth*

Penambahan sistem kamera pada robot UGV (*Unmanned Ground Vehicle*). ini adalah untuk menyempurnakan dari robot tempur kota yang sebelumnya. Modifikasi pada robot UGV (*Unmanned Ground Vehicle*) memiliki sistem kamera sebagai mata robot yang akan memudahkan pengendali robot untuk melihat situasi medan di sekelilingnya dengan adanya 4 kamera yang terpasang pada bagian body robot kamera ini dilengkapi dengan mode smart vision dan apa bila robot bergerak pada malam hari maka mata robot berubah mode night vision secara real time.

agar gerak robot terkendali dan ketepatan titik pada saat robot dioperasikan maka kendala yang terdapat pada robot adalah pada sistem kelistrikan, sistem kelistrikan pada robot berfungsi untuk memberikan arus listrik pada rangkaian penggerak motor *DC* serta sistem kontrol yaitu *arduino*. Untuk mengatasi kendala yang terjadi pada kelistrikan pada robot.

Kata kunci: robot ugv, penambahan sistem kamera dan kontrol gerak